


Motore Servo

Obiettivi: *Utilizzo del servo motore*

Risorse: 1 Micro:Bit; Dada:Bit kit; servo motore

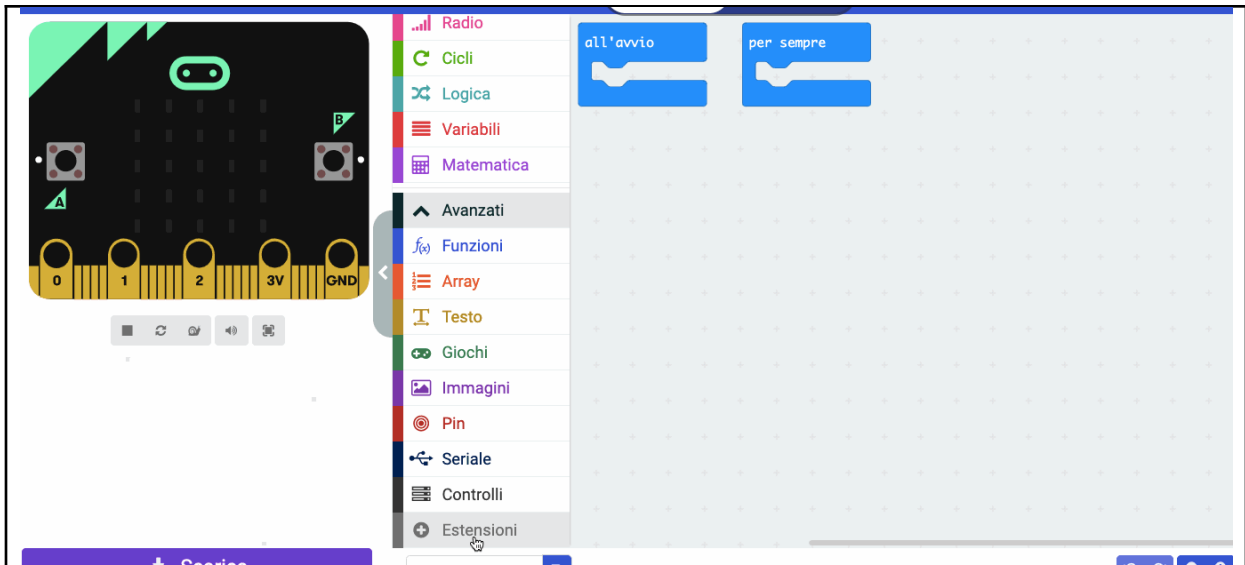
Estensione: <https://github.com/LOBOT-ROBOT/Startbit>

Introduzione:

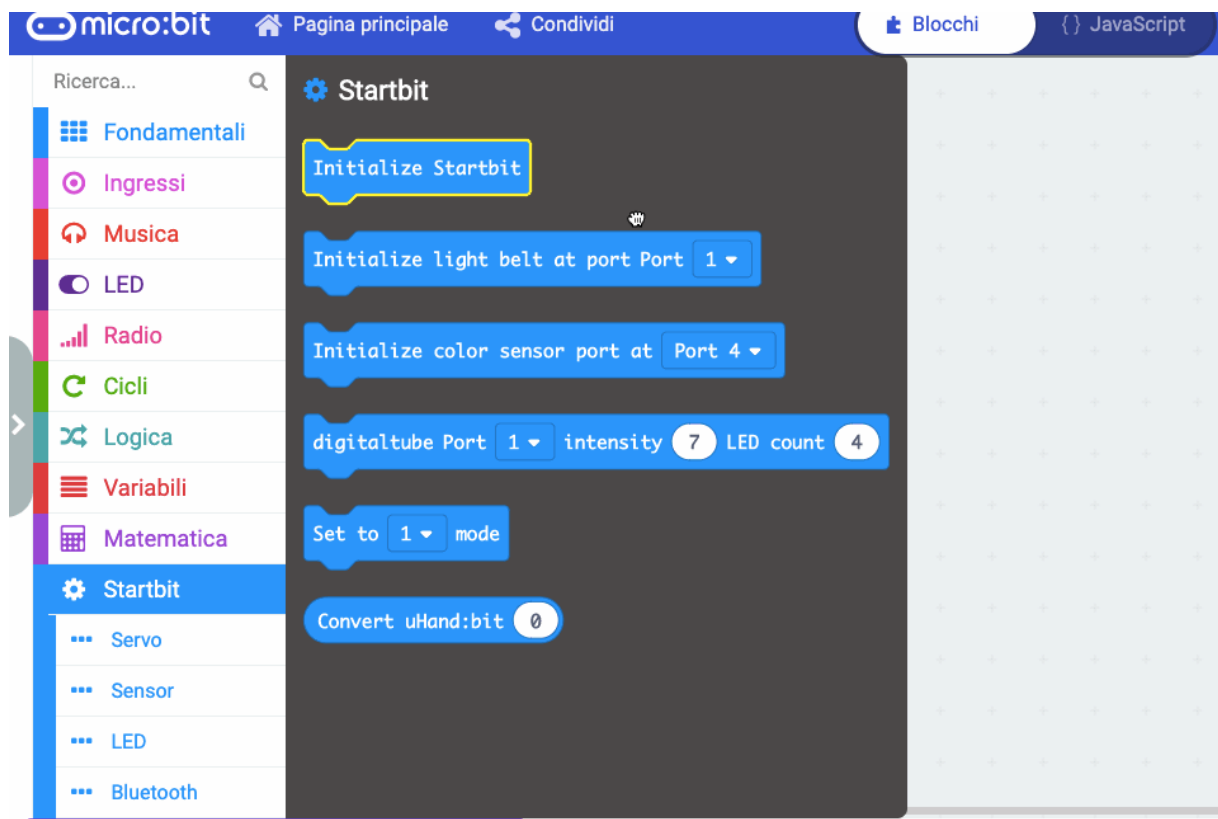
Blocco	Descrizione
	

Impariamo ad utilizzare i motori servo o servo motori. Questo tipo di motore si muove in base ad un angolo deciso dal programmatore.

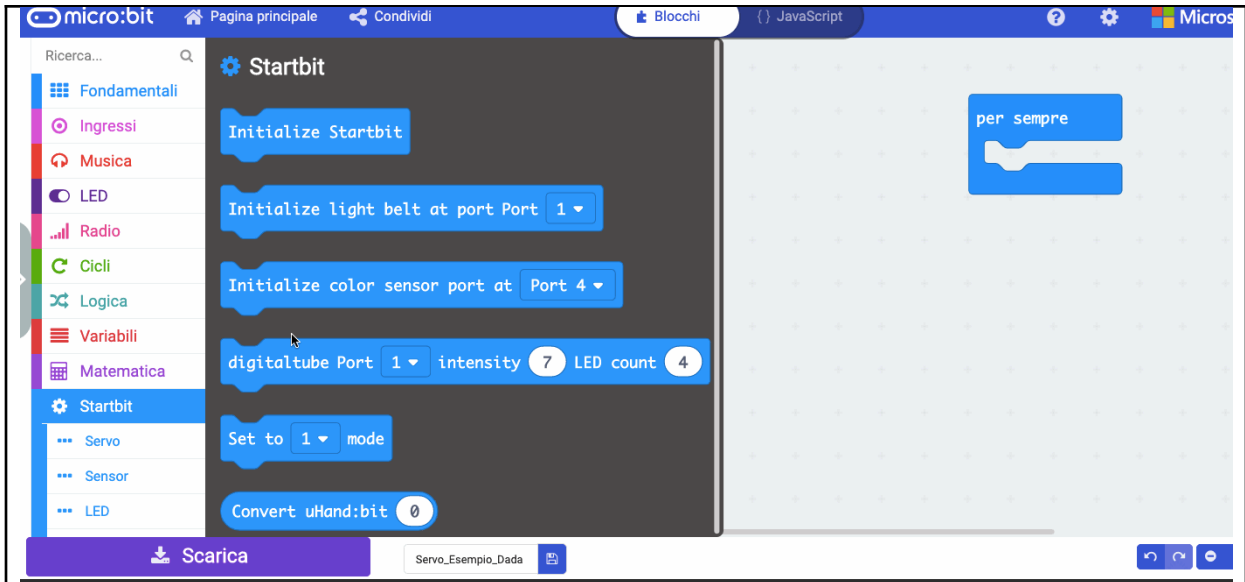
Come prima cosa aggiungiamo l'estensione necessaria a programmare i nostri motori servo (<https://github.com/LOBOT-ROBOT/Startbit>)



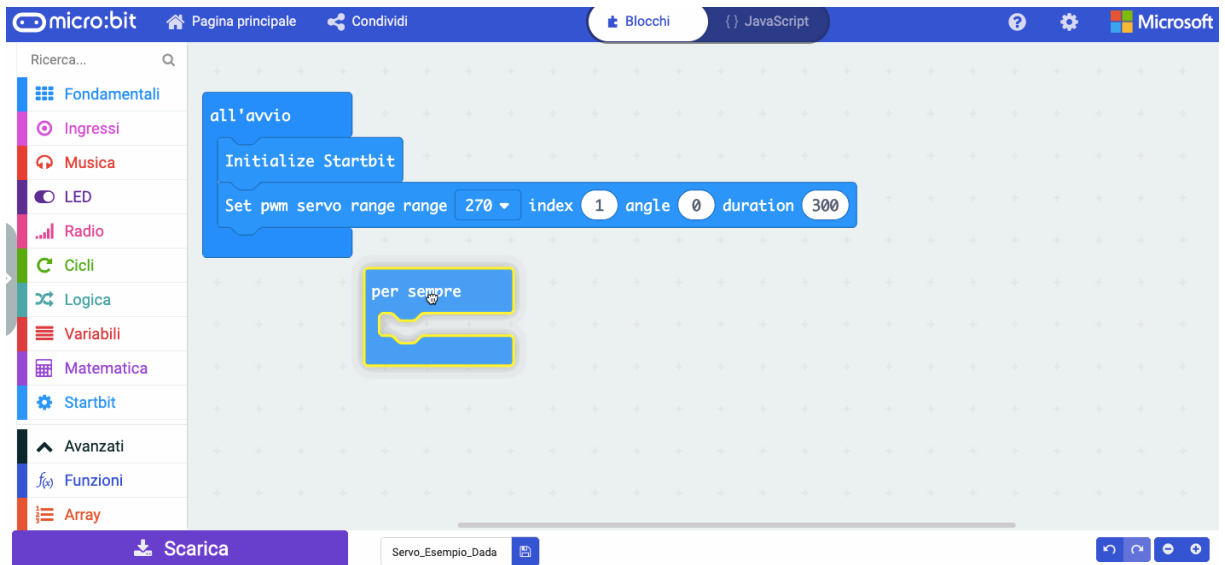
Inizializziamo l'estensione



Inizializziamo il servo a 0 gradi



Ora impostiamo il nostro servo a 90 gradi



Impostiamo 2 posizione 0 e 90 gradi e visualizziamo sul display i gradi



Ora prova tu:

Inserisci altre 2 posizione 180 gradi e 270